**Załącznik nr 2**

do Ogłoszenia o wstępnych konsultacjach rynkowych

**Opis przedmiotu zamówienia do wstępnych konsultacji rynkowych**

Opis przedmiotu zamówienia dla wstępnych konsultacji rynkowych poprzedzających ogłoszenie postępowania o udzielenie zamówienia publicznego na: dostawę sprzętu pomiarowego – system mobilnego obrazowania.

1. **Wstępny ogólny opis przedmiotu zamówienia**

Przedmiotem zamówienia będzie dostawa sprzętu pomiarowego – system mobilnego obrazowania, fabrycznie nowy składający się z:

1. Kamery dookólnej z systemem inercyjnym IMU (wykonywanie zdjęć panoramicznych wysokorozdzielczych) wraz z dedykowanym oprogramowaniem do złożenia zdjęć panoramicznych 360°;
2. Anteny GPS (precyzja pomiaru punktów, z których wykonane zostały zdjęcia panoramiczne);
3. Odometru (element wspomagający system inercyjny do celów precyzyjnego wyznaczenia trajektorii przejazdu);
4. Bagażnika dachowego do przymocowania kamery;
5. Oprogramowania do wyrównania trajektorii przejazdu systemu mobilnego obrazowania.
6. **Podstawowe parametry techniczne**
7. Kamera dookólna umożliwiająca wykonywanie panoramicznych zdjęć wysokorozdzielczych 360°, wraz z systemem inercyjnym IMU oraz oprogramowaniem do składania zdjęć panoramicznych. Pole widzenia min. 85% pełnej sfery. Rozdzielczość min. 30MP.
8. Antena GPS – liczba kanałów GNSS min. 210.
9. Odometr do umieszczenia na kole pojazdu dokonującego pomiar.
10. Oprogramowanie do wyrównania trajektorii przejazdu systemu mobilnego obrazowania. Błąd położenia punktów zdjęć panoramicznych uzyskany po wyrównaniu w procesie postprocessingu przy pomiarze z użyciem IMU, odometru i GPS nie większy niż 0,05 m.
11. **Zastosowanie sprzętu**

Zamawiający wykorzysta sprzęt do masowego pozyskiwania danych geoprzestrzennych o dużej dokładności w stosunkowo krótkim czasie.

System mobilnego obrazowania będzie zamocowany na samochodzie na specjalnie przeznaczonym do tego bagażniku dachowym.

W celu zwiększenia precyzji pomiarów zostanie zastosowany odometr umieszczony na kole pojazdu. Pozyskane dane pomiarowe z przejazdów po obiektach liniowych (drogach, wałach, infrastrukturze technicznej) będą następnie poddawane wyrównaniu w procesie postprocessingu w celu uzyskania jak najwyższej dokładności położenia zdjęć panoramicznych w określonym układzie geoprzestrzennym.

Wykonana inwentaryzacja obiektów liniowych przy użyciu systemu mobilnego obrazowania będzie następnie poddana obróbce w posiadanym przez Zamawiającego systemie 3DM Orbit, gdzie dane zostaną zoptymalizowane a następnie opublikowane.

**IV Dodatkowe wymagania:**

UWAGA!

1. Wymagana jest kompatybilność systemu mobilnego obrazowania z posiadanym przez Zamawiającego oprogramowaniem 3DM Feature Extraction, 3DM Content Manager oraz 3DM Publisher.
2. Dane pochodzące z systemu mobilnego obrazowania **bezwzględnie** muszą być importowane do 3DM Content Manager za pomocą predefiniowanych scenariuszy (tzw. templates dostępnych na stronie: <https://kb.orbitgt.com/211/desktop_ext/mapping/manage_import/templates>). Scenariusze dla każdego systemu mobilnego obrazowania przygotowuje i zatwierdza producent Oprogramowania Orbit i zamieszcza na ww. stronie internetowej.
3. **Niedopuszczalne** jest dostosowanie danych z systemu mobilnego obrazowania do zatwierdzonego scenariusza przez 3DM Orbit z innego systemu.

Dyrektor

WBGiTR w Gdańsku

Ewa Witkowska